МЕТОДИКА РАСЧЕТА МАКСИМАЛЬНЫХ ВЫСОТ ВОЛН ЦУНАМИ В ЗАЩИЩАЕМЫХ ПУНКТАХ ПОБЕРЕЖЬЯ ДАЛЬНЕГО ВОСТОКА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

1. Проблема прогнозирования высот волн цунами. Цели разработки методики оценки максимальных высот волн цунами

Явление цунами представляет собой возникновение длиннопериодных волн (17– 400 км) в океанах и морях вследствие подводных землетрясений, извержений подводных или островных вулканов, оползней больших масс земных пород. Считается, что в результате землетрясения происходит подвижка дна, имеющая вертикальную составляющую, вызывающая движение больших масс воды.

При создании СПЦ на дальневосточном побережье СССР в 1958–1959 гг. за основу был принят сейсмический метод прогноза, базирующийся на регистрации опережающих цунами сейсмических волн (магнитудно-географический критерий). По данным регистрации землетрясения определяются координаты его эпицентра и магнитуда. По этим двум величинам на основе анализа исторических данных оценивается возможность возникновения цунами.

Основным недостатком службы предупреждения цунами, выявившимся уже в первые годы ее работы, является большое число ложных тревог (до 80 % процентов случаев). В случае сохранения действующих методов прогноза и правил объявления тревоги цунами на основе только магнитудно-географического принципа при дальнейшем техническом совершенствовании службы ее эффективность будет снижаться за счет возрастания числа ложных тревог.

В настоящее время радикальное решение этой проблемы связывается с использованием в оперативной деятельности результатов моделирования характеристик цунами по сейсмологическим данным, а также использованием гидрофизических данных, получаемых при измерении каких-либо характеристик подходящей к берегу волны цунами, для оперативного уточнения результатов моделирования гидрофизических данных.

Целью разработки методики расчета максимальных высот волн цунами является создание методической и технологической основ для оценки по сейсмологическим данным максимальных высот волн цунами.

Методика должна обеспечивать расчет максимальных высот волн цунами в защищаемых пунктах побережья Дальнего Востока Российской Федерации.

2. Поршневая модель генерации волны цунами

Для моделирования процесса возбуждения цунами используется решение замкнутой системы уравнений динамической теории упругости, описывающей колебания слоя сжимаемой жидкости (модель океана), залегающего на поверхности упругого полупространства (модель земной коры и верхней мантии).

В рамках длинноволнового приближения решение такой системы эквивалентно последовательному решению двух отдельных задач:

 определение статических (остаточных) деформаций поверхности упругого полупространства, возникающих под действием внутреннего источника дислокационного типа (разрыва сплошности среды);

2) вычисление колебаний однородной несжимаемой жидкости в рамках теории мелкой воды при использовании деформаций дна, вычисленных при решении первой задачи, в качестве неоднородных граничных условий.

Такой подход, получивший название «поршневой модели» возбуждения цунами, широко применяется в задачах численного моделирования цунами в случаях, когда известны параметры очага землетрясения и детальная батиметрия дна океана, и в случаях, когда в этот процесс не вовлекается какой-либо вторичный механизм типа подводного оползня или берегового обвала.

2.1. Модель очага подводного землетрясения

Согласно распространенному представлению, сейсмотектонические цунами вызываются вертикальными смещениями морского дна, происходящими во время подводного землетрясения на больших площадях. В большинстве случаев фактические (вертикальные) смещения морского дна скрыты толщей воды и труднодоступны для непосредственных измерений. В такой ситуации в качестве начальных данных в программах расчета распространения волн цунами могут использоваться теоретически рассчитанные остаточные смещения от соответствующей модели очага землетрясения с параметрами, полученными из сейсмических наблюдений. На основании сейсмических данных механизм очагов землетрясений определяется с точностью до двух равновероятных плоскостей, перпендикулярных друг другу. Какая из них реализуется в очаге землетрясения – этого по сейсмическим данным сказать нельзя, поэтому необходимо использовать дополнительную информацию. Идентификация одной из плоскостей в качестве истинной требует выбора типа механизма между *крутым взбросом* и *пологим надвигом* (рис. 1).



Рис. 1. Основные механизмы очагов подводных землетрясений в периферической части Тихого океана.

Система напряжений, обеспечивающая подвижки по возможным плоскостям, устанавливается на основании сейсмических данных однозначно.

Оба основных механизма (пологий надвиг и крутой взброс) создают примерно одинаковые вертикальные смещения дна в эпицентральной области.

Поршневая модель основана на решении уравнений статической теории упругости для однородного полупространства с внутренним распределенным источником дислокационного типа. Задача определения остаточного смещения морского дна сводится к решению

уравнения равновесия (уравнения Ляме) для вектора смещения частиц среды U относительно начального ненапряженного состояния

$$(\lambda + \mu)$$
 grad div $\overline{U} + \mu \Delta \overline{U} + \overline{F} = 0$ (1)

при нулевых напряжениях на свободной границе упругого полупространства (при z = 0)

$$\sigma_z = 0, \ \tau_{xz} = 0, \ \tau_{yz} = 0 \ \text{при } z = 0,$$
 (2)

где $\overline{U}(x, y, z)$ – вектор смещения частиц среды относительно начального напряженного состояния; μ и λ – параметры Ляме упругой среды; \overline{F} – приложенная сила, отнесенная к единице объема.

Решение задачи (1) – (2) [1, 2, 4–6] строится для единичной вертикальной и горизонтальной сосредоточенной силы, затем делается переход к дипольным силовым источникам, моделирующим подвижку по бесконечно малому элементу разрыва. Далее решение обобщается на случай пространственного источника дислокационного типа. В качестве меры интенсивности такого источника используется величина его сейсмического момента

$$M_0 = \mu \cdot L \cdot W \cdot D_0, \qquad (3)$$

где параметру *M*₀ по известному корреляционному соотношению [8] может быть сопоставлена величина его моментной магнитуды

$$M_W = 2/3 (\lg M_0 - 9) . (4)$$

Смещения для пространственного разрыва вычисляются как сумма смещений элементарных разрывов, вызванных точечными силовыми диполями.

Исходными данными для расчетов начальных смещений в очагах цунами являются положение и параметры описанного выше пространственного дислокационного источника, моделирующего очаг подводного землетрясения (рис. 2):

- длина разрыва *L*;
- ширина разрыва *W*;
- глубина верхнего края разрыва *h*₀;
- угол простирания (азимут) разрыва θ ;
- угол падения плоскости разрыва δ ;
- направление подвижки в плоскости разрыва λ_0 ,
- смещение противоположных крыльев разрыва (подвижки) D₀.



Рис. 2. Основные параметры очагов землетрясений.

Значения параметров L, W, h_0 , D_0 , углы δ и λ_0 выбираются на основе информации, полученной из анализа произошедших ранее землетрясений и по результатам анализа сейсмотектонических особенностей региона, угол простирания (азимут) разрыва θ принимается равным углу простирания глубоководной впадины или ориентации береговой линии в районе очага землетрясения.

2.2. Алгоритмическая реализация модели смещения дна океана в очаге землетрясения

Смещения дна рассчитываются для прямоугольной подобласти, размеры которой примерно вдвое превышают размеры площадки разрыва (величины L и W), в узлах той же сетки, которая используется для расчета распространения цунами. Оценки показывают, что такая подобласть содержит примерно 90 % общего объема перемещения дна бассейна, так что вклад в генерацию цунами неучитываемых деформаций дна во внешней области можно считать достаточно малым. В такой постановке также пренебрегается искажениями поля остаточных смещений, вносимыми неоднородностями свободной границы упругого полупространства (рельефом дна).

Зависимость нарастания смещения от времени аппроксимируется следующей функцией:

$$f(t) = \begin{cases} 0, & t \le 0, \\ t/\tau_0, & 0 \le t \le \tau_0, \\ 1, & t \ge \tau_0, \end{cases}$$
(5)

где τ_0 – характерное время нарастания смещения по разрыву. Значение параметра τ_0 принимается равным одному шагу по времени разностной схемы, аппроксимирующей систему уравнений, описывающую движение волны цунами в океане.

Перечисленные выше основные параметры подаются на вход программы, предназначенной для расчета начального возмущения на квадратной равномерной сетке в сферических координатах. Сформированный массив начального возмущения подается на вход программы расчета динамических характеристик цунами.

2.3. Методика расчета динамических характеристик волн цунами

Для определения максимальных высот волн цунами в окрестности защищаемых пунктов используются классические уравнения мелкой воды. Построенная на основе этих уравнений численная модель обладает набором физических, географических и математических параметров.

К физико-географическим параметрам относят:

- начальные данные форма начального смещения свободной поверхности;
- форма границ очертания берегов и сооружений;
- типы граничных условий;
- батиметрия;
- коэффициент шероховатости донной поверхности.

Математические параметры возникают в ходе построения вычислительных алгоритмов. В модели реализуется алгоритм расчета распространения волн цунами, основанный на различных модификациях конечно-разностной схемы Мак-Кормака [7], с учетом двух типов граничных условий: отражение от вертикальной непроницаемой границы и проход волн за границы расчетной области.

2.3.1. Математическая модель распространения и трансформации волн цунами

При моделировании реальных событий приходится учитывать кривизну земной поверхности, поэтому при описании законов распространения и трансформации цунами на большие расстояния уравнения гидродинамики записываются на сфере. В географической

системе координат линейные уравнения мелкой воды с учетом воздействия внешних сил Кориолиса и донного трения имеют следующий вид:

$$\frac{\partial h}{\partial t} + \frac{1}{R \cos \psi} \left[\frac{\partial (Hu)}{\partial \varphi} + \frac{\partial (Hv \cos \psi)}{\partial \psi} \right] = 0,$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{g}{R \cos \psi} \frac{\partial \eta}{\partial \varphi} = f_1,$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{g}{R} \frac{\partial \eta}{\partial \psi} = f_2.$$
(6)

где h – полная глубина слоя жидкости, м; t – время, с; R – средний радиус Земли, км; ψ – географическая широта, град; φ – географическая долгота, град; H – глубина невозмущенного слоя жидкости (океана), м; u – компонента вектора скорости по географической долготе, м/с; g – ускорение свободного падения, м/с²; v – компонента вектора скорости по географической широте, м/с; η – смещение свободной поверхности

(океана), м;
$$f_1 = lv - gk^2 \frac{u\sqrt{u^2 + v^2}}{h^{4/3}}$$
; $f_2 = -lu - gk^2 \frac{v\sqrt{u^2 + v^2}}{h^{4/3}}$; $l = 2\omega \sin \psi$

При моделировании трансформации волн цунами на их пути от области генерации к защищаемому побережью рассматриваются два варианта взаимодействия волн с границами вычислительной области. Это свободный выход волны за пределы области и отражение от условно возведенной вертикальной стены, с помощью которой моделируются очертания островов, контуры берега и прибрежные сооружения вдоль береговой линии.

На фрагментах внутренней границы, являющихся меридианами, граничные условия имеют вид:

$$u = 0, \partial v / \partial \varphi = 0, \partial \eta / \partial \varphi = 0;$$

а на параллелях, соответственно

$$v = 0, \partial u / \partial \psi = 0, \partial \eta / \partial \psi = 0.$$

На внешних границах $\Omega(\varphi, \psi)$ ставятся условия Зоммерфельда. В случае используемой системы координат они имеют вид следующих соотношений на параллелях:

$$R\frac{\partial\eta}{\partial t} \pm c\frac{\partial\eta}{\partial\psi} = 0,$$
$$R\frac{\partial u}{\partial t} \pm c\frac{\partial u}{\partial\psi} = 0,$$
$$R\frac{\partial v}{\partial t} \pm c\frac{\partial v}{\partial\psi} = 0,$$

и на меридианах:

$$R\frac{\partial \eta}{\partial t} \pm \frac{c}{\cos\psi}\frac{\partial \eta}{\partial\varphi} = 0,$$

$$R\frac{\partial u}{\partial t} \pm \frac{c}{\cos\psi}\frac{\partial u}{\partial\varphi} = 0,$$

$$R\frac{\partial v}{\partial t} \pm \frac{c}{\cos\psi}\frac{\partial v}{\partial\varphi} = 0,$$

 $c = \sqrt{gh}$, выбор знака \pm зависит от направления внешней нормали к соответствующей стороне (границе) прямоугольника.

Начальное смещение свободной поверхности океана (возмущение), порожденное модельным цунамигенным землетрясением, рассчитывается по модели сейсмического источника.

Начальные скорости u_0 и v_0 полагаются нулевыми.

2.3.2. Вычислительные алгоритмы для моделирования распространения и трансформации волн цунами

Область расчета представляет собой прямоугольник $\Omega(\varphi, \psi) = \{(\varphi, \psi) : \varphi_1 \le \varphi \le \varphi_2, \psi_1 \le \psi \le \psi_2\}$. Верхняя и нижняя стороны прямоугольника параллельны экватору, а левая и правая проходят по меридианам. Звенья границы "вертикальная стенка" проходят через узлы равномерной прямоугольной сетки так, что всегда параллельны внешним сторонам прямоугольника $\Omega(\varphi, \psi)$.

Батиметрия поверхности дна и топография суши являются фиксированными. Математически эти данные представляют собой сеточную функцию $\tilde{H}(\varphi_i, \psi_j), \ 0 \le i \le N_{\varphi}, \ 0 \le j \le N_{\psi}$, определенную в узлах дискретной области $\overline{\Omega}$. Значения $\tilde{H}(\varphi_i, \psi_j)$ определяются как численные значения глубин и высот (возвышение суши над уровнем моря), заданных на равномерной сетке. Отметим, что $\tilde{H}(\varphi_i, \psi_j)$ совпадает с $H(\varphi_i, \psi_j)$ – глубиной невозмущенного слоя жидкости – в «водных» точках области $\overline{\Omega}$. Значения высот используются при определении заплеска на сухой берег.

В области $\Omega(\varphi, \psi)$ в плоскости географических координат ψ и φ вводится равномерная прямоугольная сетка $\overline{\Omega} = \left\{ (\varphi_i, \psi_j) : \varphi_1 \le \varphi_i \le \varphi_2, \ \psi_1 \le \psi_j \le \psi_2, \ 0 \le i \le N_{\varphi}, 0 \le j \le N_{\psi} \right\}$ с шагами $\Delta \varphi$ и $\Delta \psi$ по пространственным переменным φ и ψ соответственно; $\Delta \tau^n = t^{n+1} - t^n$ – шаг по времени.

Система уравнений (1) во внутренних узлах сетки $\overline{\Omega}$ аппроксимируется явной двухшаговой конечно-разностной схемой типа Мак-Кормака [7]:

Первый шаг

$$\frac{\hat{h}_{ij} - h_{ij}^{n}}{\tau^{n}} + \frac{1}{R\cos\psi_{j}} \left[\frac{H_{ij}^{n}u_{ij}^{n} - H_{i-1j}^{n}u_{i-1j}^{n}}{\Delta\varphi} + \frac{\cos\psi_{j}H_{ij}^{n}v_{ij}^{n} - \cos\psi_{j-1}H_{ij-1}^{n}v_{ij-1}^{n}}{\Delta\psi} \right] = 0,$$

$$\frac{\hat{u}_{ij} - u_{ij}^{n}}{\tau^{n}} + \frac{g}{R\cos\psi_{j}}\frac{\eta_{ij}^{n} - \eta_{i-1j}^{n}}{\Delta\varphi} = f_{1\,ij}^{n},$$

$$\frac{\hat{v}_{ij} - v_{ij}^{n}}{\tau^{n}} + \frac{g}{R}\frac{\eta_{ij}^{n} - \eta_{ij-1}^{n}}{\Delta\psi} = f_{2\,ij}^{n}.$$

$$f_{1\,ij}^{n} = l_{j}v_{ij}^{n} - gk^{2}\frac{u_{ij}^{n}\sqrt{\left(u_{ij}^{n}\right)^{2} + \left(v_{ij}^{n}\right)^{2}}}{\left(h_{ij}^{n}\right)^{4/3}}, \quad f_{2\,ij}^{n} = -l_{j}u_{ij}^{n} - gk^{2}\frac{v_{ij}^{n}\sqrt{\left(u_{ij}^{n}\right)^{2} + \left(v_{ij}^{n}\right)^{2}}}{\left(h_{ij}^{n}\right)^{4/3}}, \quad l_{j} = 2\omega\sin\psi_{j}.$$

Второй шаг

Здесь

$$\frac{\frac{h_{ij}^{n+1} - (h_{ij}^{n} + \hat{h}_{ij})/2}{\tau^{n}/2} + \frac{1}{R\cos\psi_{j}} \left[\frac{H_{i+1j}^{n}\hat{u}_{i+1j} - H_{ij}^{n}\hat{u}_{ij}}{\Delta\varphi} + \frac{\cos\psi_{j+1}H_{ij+1}^{n}\hat{v}_{ij+1} - \cos\psi_{j}H_{ij}^{n}\hat{v}_{ij}}{\Delta\psi} \right] = 0,$$

$$\frac{\frac{u_{ij}^{n+1} - (u_{ij}^{n} + \hat{u}_{ij})/2}{\tau^{n}/2} + \frac{g}{R\cos\psi_{j}}\frac{\hat{h}_{i+1j} - H_{i+1j}^{n} - \hat{h}_{ij} + H_{ij}^{n}}{\Delta\varphi} = \mathcal{F}_{1ij},$$

$$\frac{\frac{v_{ij}^{n+1} - (v_{ij}^{n} + \hat{v}_{ij})/2}{\tau^{n}/2} + \frac{g}{R}\frac{\hat{h}_{ij+1} - H_{ij+1}^{n} - \hat{h}_{ij} + H_{ij}^{n}}{\Delta\psi} = \mathcal{F}_{2ij},$$

$$\mathcal{F}_{1ij} = l_{j}\hat{v}_{ij} - gk^{2}\frac{\hat{u}_{ij}\sqrt{(\hat{u}_{ij})^{2} + (\hat{v}_{ij})^{2}}}{(\hat{h}_{ij})^{4/3}}, \quad \mathcal{F}_{2ij} = -l_{j}\hat{u}_{ij}^{n} - gk^{2}\frac{\hat{v}_{ij}^{n}\sqrt{(\hat{u}_{ij}^{n})^{2} + (\hat{v}_{ij}^{n})^{2}}}{(\hat{h}_{ij})^{4/3}}.$$

$$(8)$$

Для расчета по описанному выше алгоритму необходимо задать значения физических параметров (R, ω, g, k), а также шаг по времени разностной схемы. Последний не является постоянным, а на каждом шаге вычисляется из условия устойчивости:

$$K = \frac{\tau^{n+1}}{R} \left(\max\left(u_{ij}^{n}\right) / \left(\Delta\varphi\min\left(\cos\psi_{1},\cos\psi_{2}\right)\right) + \max\left(v_{ij}^{n}\right) / \Delta\varphi + \sqrt{g\left(1/\left(\Delta\varphi\min\left(\cos\psi_{1},\cos\psi_{2}\right)\right)^{2} + 1/\left(\Delta\psi\right)^{2}\right)\max\left(h_{ij}^{n}\right)}\right)} \le 1.$$
(9)

где K – число Куранта. Теоретически желательно использовать значение K, наиболее близкое к единице, но в расчетах предусматривается некоторый запас устойчивости, поэтому принимается K = 0.9.

Для стабилизации решения в случае возникновения разного рода вычислительных неустойчивостей используются следующие вспомогательные методы:

- применение искусственной вязкости;
- избирательная фильтрация высокочастотных возмущений свободной поверхности;
- коррекция решения в случае нефизического роста скоростей.

Обеспечение необходимой точности расчета достигается за счет локального сгущения сетки в окрестности защищаемых пунктов.

3. Основные технологические этапы выполнения работ по расчету максимальных высот волн цунами в защищаемых пунктах побережья Дальнего Востока Российской Федерации

Методика выполнения работ включает следующие технологические этапы:

3.1. Утверждение перечня защищаемых пунктов Дальневосточного побережья РФ. На основе изучения сейсмотектонической обстановки в цунамигенных зонах, угрожающих этому побережью, определяется схема возможного размещения модельных землетрясений.

3.2. Разработка и утверждение совокупности модельных цунамигенных землетрясений, основанных на модели Подъяпольского-Гусякова-Окады [3]. Эта работа также выполняется с привлечением дополнительных экспертных оценок.

3.3. Создание массива батиметрии, ее коррекция и подбор параметров сглаживания для обеспечения устойчивости расчетов.

3.4. Установка мареографов вблизи защищаемых пунктов.

3.5. Проведение производственных расчетов, в ходе которых определяются:

а) для каждого модельного землетрясения:

- максимальные значения уровня водной поверхности в каждом защищаемом пункте,

- минимальные значения уровня водной поверхности в каждом защищаемом пункте,

 – максимальная высота волны – полусумма максимальных и минимальных значений уровня в пределах одного колебания в каждом защищаемом пункте;

 максимальный размах колебаний – полусумма максимальных и минимальных значений уровня за все время колебаний в каждом защищаемом пункте;

– диаграмма направленности («свечения» – максимумы и минимумы уровня свободной поверхности во всей области за все время расчета).

Для каждого землетрясения определяется время прихода максимума и минимума волн (по всем защищаемым пунктам), а также названия защищаемых пунктов, в которых эти значения были определены.

б) для каждого защищаемого пункта:

 максимальные значения уровня свободной поверхности, порожденные каждым модельным очагом землетрясения;

 минимальные значения уровня свободной поверхности, порожденных каждым модельным очагом землетрясения;

 – максимальный размах колебаний – сумма абсолютных величин максимальных и минимальных значений уровня за все время колебаний, порожденные каждым модельным очагом.

Для каждого защищаемого пункта определяются время наступления максимума и минимума, а также имена (индексы) землетрясений, породивших эти экстремальные значения.

4. Выбор параметров модели очага землетрясения

4.1. Сейсмотектоническая характеристика акваторий Дальневосточного региона Российской Федерации

Непосредственную угрозу цунами для восточного побережья Камчатки и Курильских островов представляют очаги мелкофокусных подводных землетрясений, расположенные в основной Курило-Камчатской сейсмотектонической зоне, которая протягивается вдоль всего восточного побережья Курильских островов и Камчатки и располагается между внешним краем шельфа и осью глубоководного желоба. На севере эта зона примыкает к Алеутско-Аляскинской сейсмической зоне, подходящей к ней под прямым углом в районе полуострова Камчатский, образуя здесь сложный сейсмотектонический узел стыка трех плит – Тихоокеанской, Северо-Американской и Охотской. На юге Курило-Камчатская зона плавно (при небольшом угловом несогласии) сочленяется с Японской сейсмоактивной зоной в районе пролива Цугару, разделяющего острова Хоккайдо и Хонсю. Общая протяженность зоны составляет около 2300 км при средней ширине порядка 150 км.

Согласно концепции тектоники плит, сейсмические процессы в периферийных частях Тихого океана обусловлены поддвигом океанической плиты под континентальную в зонах островных дуг и активных континентальных окраин. Типичным примером такой зоны является Курильская островная дуга.

4.2. Курило-Камчатская зона

Основную угрозу цунами для побережья Курильских островов несут очаги мелкофокусных подводных землетрясений, расположенные в основной Курило-Камчатской сейсмотектонической зоне.

При построении моделей очагов для этого региона за основу было принято распределение модельных очагов землетрясений с магнитудой $M_w = 7,8$, которая является пороговой для возбуждения цунами, опасных для восточного побережья Курил и Камчатки. Карта расположения очагов модельных землетрясений с $M_w = 7,8$ в Курило-Камчатской зоне приведена на рис. 3.



Рис. 3. Карта расположения очагов модельных землетрясений с *M*_w=7,8 в Курило-Камчатской зоне.

Размеры плоскости разрыва для очагов данной магнитуды были приняты равными L = 108 км, W = 38 км при величине подвижки $D_0 = 2,74$ м.

В качестве основного механизма очагов был принят пологий надвиг по главной литосферной границе раздела этой зоны, т.е. границе между пододвигаемой океанической корой и надвигающимся на нее островодужным выступом континетальной литосферы.

Углы падения плоскости разлома были приняты равными $\delta = 15^{\circ}$, направление подвижки $\lambda = 90^{\circ}$.

Четыре полосы таких модельных очагов, с 18 очагами в каждой полосе, равномерно располагаются в зоне субдукции тихоокеанской океанической плиты под азиатскую континентальную плиту. Глубина верхнего края разрыва каждой следующей полосы закономерно увеличивается (в соответствии с углом падения плоскости разрыва) по мере удаления от оси глубоководного желоба.

Карта модельных землетрясений для более сильных и предельно возможных для южной части Курило-Камчатской зоны землетрясений с магнитудами $M_w = 8,4$ представлена на рис. 4.



Рис. 4. Карта расположения очагов модельных землетрясений с $M_w = 8,4$ в Курило-Камчатской зоне.

Размеры плоскостей разрывов для этих модельных землетрясений приняты равными: L = 215 км, W = 75 км и L = 430 км, W = 150 км.

Механизмы землетрясений в этом случае были приняты аналогичными механизмам очагов с магнитудой 7,8, т.е. пологие надвиги, происходящие по основной литосферной границе раздела ($\delta = 15^{\circ}$, $\lambda = 90^{\circ}$). В каждом блоке поперек простирания сейсмоактивной зоны располагаются по два таких очага, вдоль простирания на всем протяжении зоны располагается девять блоков.

4.3. Приморье и Сахалин

Основная угроза цунами для побережья Приморья и Сахалина исходит от мелкофокусных землетрясений, происходящих в восточной части Японского моря, южной части Татарского пролива и частично от землетрясений в южной части Охотского моря, происходящих вблизи северного побережья Хоккайдо. Карта модельных землетрясений представлена на рис. 5.



Рис. 5. Карта расположения очагов модельных землетрясений с *M*_w=7.8 в Японской и Сахалинской зонах.

Очаги в восточной части Японского моря аппроксимировались системой подвижек с параметрами:

$$\lambda = 90^{\circ}, \ \delta = \pm 70^{\circ}.$$

Размеры плоскостей разрыва для этих землетрясений были приняты такими же, как и для основной системы очагов, располагающихся вдоль глубоководного желоба, т.е. L = 108 км, W = 38 км, $D_0 = 2,74$ м.

4.4. Дальняя зона

Схема размещения потенциально опасных очагов цунамигенных землетрясений с магнитудой $M_W = 9,0$ в дальней зоне приведена на рис. 6. Очаг такого землетрясения представляет собой площадку разрыва длиной L = 430 км, шириной W = 150 км, величиной подвижки D = 11,6 м.



в дальней зоне.

На рис. 6 цифрами обозначены группы:

- 1. Алеутско-Аляскинская группа (1-8),
- 2. Североамериканская группа (9-22),
- 3. Центрально-американская группа (23–29),
- 4. Южноамериканская группа (30-46),
- 5. Группа Новой Зеландии Тонга (47–57),
- 6. Группа Папуа-Новой Гвинеи Соломоновых островов (58-74),
- 7. Филиппинская группа (75-86),
- 8. Группа Гуама (87-90).

5. Результаты испытания методики

Тестирование методики проводилось на данных глубоководных (система DART) и прибрежных станций измерений уровня моря для реальных событий цунами 11 марта 2011 года вблизи острова Хоккайдо (Япония). Результаты сравнения измеренных приборами DART и рассчитанных значений уровней моря, приведенные на рис. 7, показывают хорошее соответствие.



Рис. 7. Сравнение измерений мареографов рассчитанных уровней моря. Район Тохоку (северовосток о.Хонсю) цунами 11.03.2011 г. Черная линия – расчеты. Серая линия – данные.

Заключение

В решении Центральной методической комиссии по гидрометеорологическим и гелиогеофизическим прогнозам Росгидромета от 13 июня 2012 г. отмечено, что:

– в ФГБУ «НПО «Тайфун» совместно с ИВТ СО РАН, ИВМ и МГ СО РАН проводятся работы по созданию методов прогнозирования генерации и распространения волн цунами, баз прогностических данных, используемых в оперативной работе центров предупреждения о цунами Российской системы предупреждения о цунами (СПЦ);

– представленный к рассмотрению метод расчета максимальных высот волн цунами в пунктах побережья Дальнего Востока Российской Федерации по зашишаемых сейсмологическим данным (времени в очаге, магнитуде землетрясения, координатам следующие практические эпицентра) позволяет решать задачи ПО обеспечению функционирования Службы предупреждения о цунами на Дальнем востоке Российской Федерации: определение потенциально опасных для Дальневосточного побережья Российской Федерации цунамигенных землетрясений; построение модельных очагов цунамигенных землетрясений, включая моделирование поля начальных возмущений поверхности океана; моделирование поля максимальных и минимальных высот волн в виде сеток (картин свечения); проведение предварительного математического моделирования с целью оперативного прогнозирования характеристик цунами;

– эффективность представленного метода расчета по сейсмологическим данным (времени в очаге, магнитуде землетрясения, координатам эпицентра) максимальных высот волн цунами в защищаемых пунктах побережья Дальнего Востока Российской Федерации подтверждается сравнением результатов моделирования генерации и распространения волн цунами с данными регистрации волн цунами донными станциями, а также сопоставления с данными регистрации волн цунами береговыми постами измерений уровня моря.

ЦМКП считает необходимым одобрить работу ФГБУ «НПО «Тайфун» совместно с ИВТ СО РАН, ИВМ и МГ СО РАН по созданию метода расчета максимальных высот волн цунами в защищаемых пунктах побережья Дальнего Востока Российской Федерации.

ЦМКП считает необходимым рекомендовать:

– использовать разработанный метод расчета максимальных высот волн цунами по сейсмологическим данным (времени в очаге, магнитуде землетрясения, координатам эпицентра) в качестве основного метода для прогнозирования характеристик цунами в оперативной работе центров предупреждения о цунами Российской СПЦ;

 продолжить разработку методов практической оценки характеристик цунами в интересах Службы предупреждения о цунами в части моделирования наката волн цунами на берег.

Список литературы

1. Введенская А.В. Определение полей смещения при землетрясениях с помощью теории дислокации // Известия АН СССР. Серия геофизич. – 1956. – № 3. – С. 277–284.

2. Введенская А.В. О поле смещений при разрывах сплошности упругой среды // Известия АН СССР. Серия геофизич. – 1959. – № 4. – С. 516–526.

3. *Гусяков В.К.* Остаточные смещения на поверхности упругого полу прос-транства // Условнокорректные задачи математической физики в интерпретации геофизических наблюдений. – Новосибирск: ВЦ СО РАН, 1978. –.С. 23–51.

4. Костров Б.В. Механика очага тектонического землетрясения. – М.: Наука, 1975. – 176 с.

5. Лурье А.И. Пространственные задачи теории упругости. – М.: ГИТТЛ, 1955. – 491 с.

6. Снеддон И., Бэрри Д. Классическая теория упругости. – М.: Физматгиз, 1961. – 220 с.

7. *Федотова З.И*. О применении разностной схемы Мак-Кормака для задач длинноволновой гидродинамики // Вычислительные технологии. – 2006. – Т. 11. Часть 2. Специальный выпуск. – С. 53–63.

8. Aki K. Earthquake mechanism // Tectonophysics. - 1972. - Vol. 13. - P. 423-446.